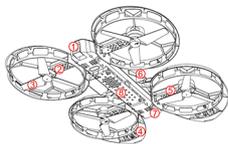
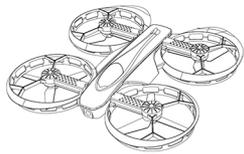


### 认识你的飞火轮

飞火轮无人机采用2.4G频段,可多人同时操作而互不干扰。通过WIFI连接手机APP遥控,可实现飞行、悬停、拍照等功能。



- ① 摄像头
- ② 机臂
- ③ 风叶
- ④ 防护栏
- ⑤ 电机
- ⑥ 机身上盖
- ⑦ 机身下盖
- ⑧ 电池

### 飞火轮 轮型对折无人机

\*请在飞行前仔细阅读说明书并妥善保管以便日后参考。

1

### 配件表



飞火轮x1 (内含电池) 备用风叶x4



USB充电器x1 风叶更换器x1 说明书x1

#### 注意:

请仔细阅读各配件及数量(如配件表),如果发现不全,请提供购买凭证,及时联系销售商家补换货。

2

### 飞行前准备

#### 1. 选择飞行环境



在室内飞行:请选择附近无障碍物、人群和宠物的开阔空间飞行。



在室外飞行:请选择晴朗无风的天气或微风的天气飞行。



飞行时请保持无人机在视线范围之内,并远离障碍物、高压线、树木、人群等。

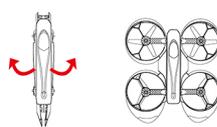


切勿在极端恶劣的环境下飞行,如过冷、过热、强风、暴雨等。

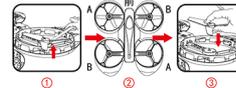
3

### 2. 打开机翼

打开机翼方法:  
向机身两边由下往上打开机翼,折叠时则相反。



### 3. 更换风叶



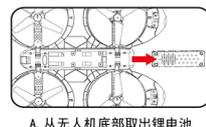
①使用风叶更换器将目前的风叶取出。 ②A与A相对应 B与B相对应 ③握住更换风叶对准机轴按下去。

#### 注意:

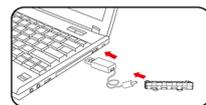
安装或拆卸风叶时请轻取轻放,不要对风叶用力以免风叶变形。

4

### 4. 机身充电方法



A. 从无人机底部取出锂电池



B. USB充电器连接锂电池与USB充电接口

#### 注意:

充电时LED灯亮,充电结束时LED灯灭,充电时间约为120分钟。

5

### ▲电池使用注意

- 使用锂电池有一定风险,可能对人和财产造成重大损失,请谨慎使用,自行承担所有相关责任。
- 如果电池发生泄漏,请避免液体与皮肤和眼睛接触。若接触到皮肤,请立即以皂水和清水清洗。若接触到眼睛,请立即以大量冷水冲洗并立即就医。
- 如果充电器发出可疑异味、噪音或者烟雾,请立即脱离电源。

#### 充电

- 请使用原厂配送的专用充电器充电,严禁使用破损或其他品牌充电器。
- 请勿对膨胀、泄漏或破损的电池充电。
- 请勿对电池过度充电。当电池完全充满后,请拔出充电器。
- 请勿在靠近易燃物(地毯、木地板、实木家具等)或导电的物体表面上充电,充电时请保持电池在视线范围内。
- 切勿在使用产品后电池过热时立即充电。
- 电池充电的温度应该于0°C到40°C之间。

#### 回收

·此设备由电子元件和电池构成。关于电子电器垃圾,请按照当地垃圾处理要求,进行特殊处理。

6

### 认识你的遥控APP

#### 1. Wi-Fi连接

①扫描二维码进行下载安装控制软件'JIRC DRONES',支持安卓,安卓(Android Play)和IOS。

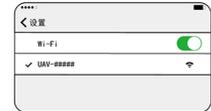


iOS、安卓  
安卓(Android play)



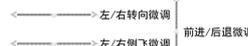
JIRC DRONES

②打开无人机的开关,灯光闪烁,打开手机设置连接WIFI(UAV-#####),如下图所示。



7

#### 2. APP界面说明



8

### 使用APP开始飞行

#### 1. 遥控对频

点击①“ON”图标,再点击②“定高模式”图标进行遥控对频。



#### 2. 一键启动

点击“一键启动”图标,启动马达,风叶转动,无人机会自动起飞到约1.5米的高度。

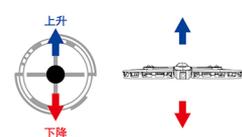


9

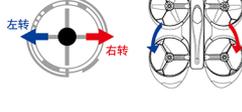
### 3. 基本飞行

左操纵杆控制飞行高度与左右转方向,右操纵杆控制前进、后退以及左右侧飞方向。

#### 左操纵杆

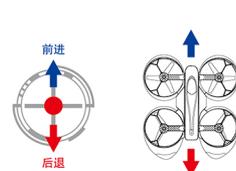


#### 右操纵杆

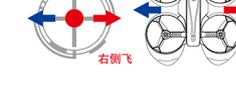


10

### 右操纵杆



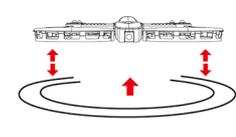
### 左操纵杆



11

### 悬停

用左手操纵杆,控制无人机上升或下降,松开左操纵杆,无人机仍会悬停在松开操纵杆时的高度。



12

### 4. 空中自拍

点击“无头模式”图标,可操控无人机将镜头转向操作者,点击“拍照”图标实现自拍。



### 5. 重力感应

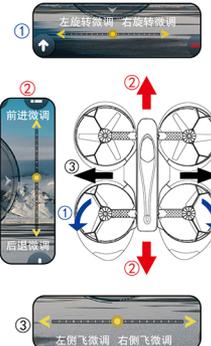
点击“重力感应模式”图标,倾斜手机,即可进行遥控操作。



13

### 6. 微调功能

当无人机在空中打转或倾向不同方向时,可点击反方向的微调图标进行校准,直至无人机不会偏飞为止。



14

### 7. 陀螺仪校正

在飞行过程中因撞击或跌落出现偏飞时,请将无人机放到水平面上,保持静止,点击“陀螺仪校正”图标,进行陀螺仪校准,重新再起飞。



#### 注意:

当无人机在距离地面少于30cm的位置,无人机会受到自身旋翼气流的影响而变得不稳定,此为正常的“地效反应”。飞行越慢时,地面反应影响越大。

15

### 8. 轨迹飞行

无人机起飞后,点击“轨迹飞行”图标,然后在APP右侧空白区域画一条轨迹,无人机就能将其转换成相应的航线,以当前高度指定路线飞行。



16

### 9. 语音模式

点击“语音模式”图标,对着无人机说出“起飞、降落、向左、向右、向前、向后”的指令,无人机根据指令执行“起飞、降落、左侧飞、右侧飞、前进、后退”的功能。(仅支持中文语音)



### 10. 拍照美颜

无人机摄像头自带美颜功能,使照片变得清晰,让你看见更美的自己。



17

### 遇到问题不用慌

问题	原因	处理方法
遥控器失灵	无人机电池没连接	把无人机电池按正确方向连接
	风力太大	切勿在有风的情况下飞行,有风会对无人机造成局限,或会妨碍你的控制飞行
无人机不能升高	旋翼转动速度太慢	动力操纵杆向上推
	无人机未完成充电	为无人机完全充电
无人机很快跌落	过快将动力操纵杆回拉	慢慢的回拉动力操纵杆让无人机慢慢着陆
失控	超出有效遥控距离	确保飞行距离在50m内

18

### JIRC技术支持

尊敬的JIRC用户:

感谢您购买使用JIRC产品,如果您在使用过程中遇到问题,请登录JIRC官方网站获得更多信息:

- 产品操作类:请观看JIRC学院的教学视频或阅读产品说明书。
- 产品功能类:请观看JIRC产品视频、浏览产品页面介绍或阅读产品手册。
- 产品服务类:请阅读服务支持中的售后服务条款,最终解释权归JIRC所有。

如果以上解释仍然无法解决您的疑惑,请使用JIRC官方网站在线留言功能,将您的问题及时反馈给我们。

JIRC再次感谢您的支持!

深圳市健键科技有限公司  
www.jirc-tech.com

19