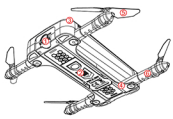
AGE 14+

耀

全新光流跟随折叠无人机

*请在飞行前仔细阅读说明书并妥善保管以便日后参考。

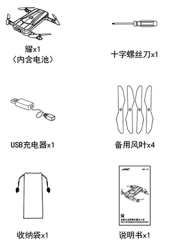


① 摄像头
② 电池
③ 机壳上盖
④ 机壳下盖
⑤ 风叶
⑥ 机臂

认识你的耀

耀无人机采用2.4G频段，可多人同时操作而互不干扰。通过WIFI连接手机APP遥控，可实现飞行、无头模式、延时拍照、自拍、重力感应、校准、360°翻滚、气压定高、光流定点、图像识别、目标跟踪等功能。

配件表



耀x1
（内含电池）

十字螺丝刀x1

USB充电器x1

备用风叶x4

收纳袋x1

说明书x1

注意：

请仔细清点各配件及数量（如配件表），如果发现不齐全，请提供购买凭证，及时联系销售商家补换货。

飞行前准备

1. 选择飞行环境

在室内飞行：请选择附近无障碍物、人群和宠物的开阔空间飞行。

在室外飞行：请选择晴朗无风的天气或微风的天气飞行。

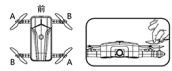
飞行时请保持无人机在视线范围之内，并远离障碍物、高压线、树木、人群等。

切勿在极端恶劣的环境下飞行，如过冷、过热、强风、暴雨等。

2. 打开机翼

打开机翼方法：
先打开后手臂，接着打开靠近摄像头的前手臂。（折叠时相反）

3. 安装风叶



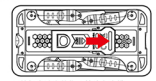
A与A相对应
B与B相对应

捏住更换风叶对准机轴按下去。

注意：

安装或拆卸风叶时请轻取轻放，不要对风叶用力以免风叶变形。当无人机风叶撞击后变形、损坏，可从配送的风叶中取出相应的风叶进行更换。

4. 机身充电方法



A 按键电池上的指示箭头向右推

B 按照箭头拉起和于向上取出锂电池

C USB充电器连接锂电池与USB充电接口

注意：

充电时LED灯亮，充电结束时LED灯灭，充电时间约为120~150分钟，飞行时间约8分钟。

▲电池使用注意

- 使用锂电池有一定风险，可能对人和财产造成重大损失，请谨慎使用，自行承担所有相关责任。
- 如果电池发生泄漏，请避免液体与皮肤和眼睛接触。若接触到皮肤，请立即以香皂和清水清洗。若接触到眼睛，请立即以大量冷水冲洗并立即就医。
- 如果充电器发出可疑异味、噪音或者烟雾，请立即拔掉电源。

充电

- 请使用原厂配送的专用充电器充电，严禁使用破损或其他品牌充电器。
- 请勿对锂原、泄漏或破损的电池充电。
- 请勿对电池过度充电，当电池完全充满后，请拔出充电器。
- 请勿在靠近易燃物（地毯、木地板、实木家具等）或导电的物体表面上充电，充电时请保持电池在视线范围内。
- 切勿在使用产品后电池尚热时立即充电。
- 电池充电的温度应该介于0℃到40℃之间。

回收

- 此设备由电子元件和电池构成。关于电子电器垃圾，请按照当地垃圾处理要求，进行特殊处理。

认识你的遥控APP

1. Wi-Fi连接

①扫描二维码进行下载安装控制软件“JJRC SPLENDOR”，支持安卓，安卓（Google Play）和iOS。

安卓

安卓
(Google Play)

iOS

JJRC SPLENDOR

②打开无人机的开关，灯光闪烁，打开手机设置连接WIFI（UAV-#####），如下图所示。

③点击进行连接，直到出现“已连接”，表示连接成功。

A：设置
B：打开WIFI
C：连接“UAV-#####”

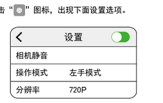
④在手机中打开已下载的APP软件“JJRC SPLENDOR”，点击图标进入实时影像。

2.APP界面说明

设置	360°翻滚
操作说明	一键起飞
自拍	一键降落
延时拍照	开启跟踪
无头模式	目标跟踪
重力感应	拍照模式设置
信号强度显示	录像
电量显示	文件查看
显示/隐藏	陀螺仪校正
拍照	右摇杆（方向舵）
左摇杆（油门）	

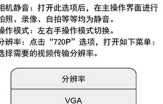
3. 设置

点击“⚙”图标，出现下面设置选项。



设置	
相机静音	
操作模式	左手模式
分辨率	720P

①相机静音：打开此选项后，在主操作界面进行拍照、录像、自拍等等均为静音。
②操作模式：左右手操作模式切换。
③分辨率：点击“720P”选项，打开如下菜单：选择需要的视频传输分辨率。

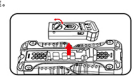


分辨率
VGA
720P
取消

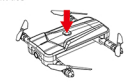
使用APP开始飞行

1. 开机

①把充满电的锂电池按正确的极性装入无人机的电池箱，再把无人机锂电池上的指示箭头向右推。



②按下无人机电源开关2秒，无人机机身上方灯光亮起，机身下方后面两个红色LED灯闪烁后变成常亮。



2. 陀螺仪校正

①起飞前务必进行陀螺仪校正，确保无人机起飞后平稳悬停。
②当无人机遭遇撞击、碰撞时，也同样用此办法对陀螺仪进行校正。

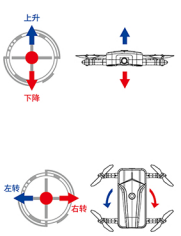
3. 一键起飞

①当无人机起飞时，界面显示“🛫”图标。
②当无人机已经起飞悬停时，界面显示“🛬”图标。

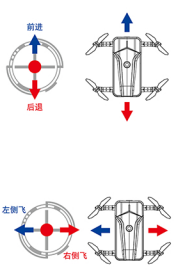
4. 基本飞行

左操纵杆控制飞行高度与左右转方向，右操纵杆控制前进、后退以及左右倒飞方向。

左操纵杆

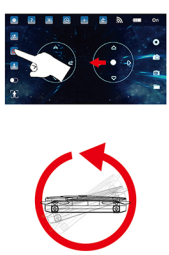


右操纵杆



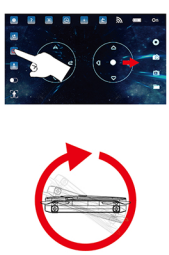
左翻滚

先点击“🔄”图标，右操纵杆再打向左侧，无人机相应向左翻转360°。



右翻滚

先点击“🔄”图标，右操纵杆再打向右侧，无人机相应向右翻转360°。



5. 悬停

点击“🚁”图标，无人机自动起飞并悬停在一定高度上，或者左右摇杆同时打向内八角，同时松开，此时无人机桨叶低速转动，再推动油门把无人机悬停在一定高度，并放开油门，此时无人机便锁定在这一定高度上。

6. 自拍

点击“📷”图标前先调整下无人机的位置，使无人机后方正对着操作者，此时再点击“📷”图标，无人机便会自动旋转180°同时连拍三张图像。

7. 延时拍照

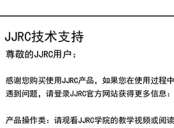
点击“📷”图标，无人机便启动延时3秒拍照，即摄像头锁定摇捉目标后，3秒后正式拍照。

8. 无头模式

无人机对频完成后，无论无人机静止在地面或者悬停在空中，只需保证无人机正前方（摄像头位置为正前方）与手机操作界面方向一致，并按下“🧭”图标，便进入无头模式。进入无头模式后，无人机底部对角LED灯闪烁，即可无需辨认方向去操作无人机。

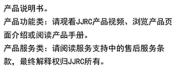
9. 重力感应

点击“🧭”图标，手机屏幕切换至重力感应模式。进入重力感应模式后，可通过摆动手机方位来相应控制无人机的动作。



10. 镜头角度调选

本产品支持俯角30°~90°范围内的所有自拍需求，将摄像头推动至需要的角度即可，帮助发现更美的你。
当需要进行“目标跟踪”功能时，把摄像头推到最低，最高限位痕迹线顶到下壳即可。



11. 目标跟踪

①点击“🎯”图标，跟踪状态图标变成红色，屏幕正中间出现黄色方框。

②在方框内框选捕捉目标，捕捉目标框选后，屏幕中出现绿色方框闪烁跳动，时刻追踪着捕捉目标。

12. 开启跟踪

当需要进行“目标跟踪”功能时，把摄像头推到最低，最高限位痕迹线顶到下壳即可。点击“🎯”图标，此时屏幕中间重新出现操纵杆，绿色方框闪烁跳动，时刻追踪着捕捉目标。

13. 拍照模式设置

①当追踪的目标进行前进/后退/左转/右转等等动作时，无人机相应捕捉追踪目标，进行前进/后退/左转/右转等等动作。
②当无人机在跟踪捕捉目标飞行时，即将碰到障碍物，可通过操纵杆来调整无人机方位，避免无人机受到碰撞。
③当触碰操纵杆调整无人机方位时，无人机便关闭追踪捕捉功能，如需继续追踪，需要新进行框选捕捉目标。

④点击“⚙”图标，出现下面设置选项。（无人机支持俯角20°~90°范围内的所有自拍需求，将摄像头推动至需要的角度即可，帮助发现更美的你）

one
number >

⑤再点击页数选项，出现如图选项，并点击需要连拍照片页数。

number
2
3
4
5

14. 录像

点击“📹”录像图标，无人机相应进行视频录制，此时录像图标变成“📹”结束图标。当要结束时点击“📹”图标即可。

15. 文件查看

点击“🖼”文件查看图标，出现下面页面。

16. 关机

①把油门操纵杆打到最低位置不放，无人机便自动降落到地面，桨叶停止转动。
②或者点击“🛬”图标，无人机便自动降落到地面上。

③或者把无人机降落在手上，抓住无人机底部，把无人机扭转180°，无人机也急速停止转动。

遇到问题不用慌

问题	原因	处理方法
无人机没反应	对码不成功	重新对码
	无人机电压过低	重新给无人机充电
无人机抖动	桨叶撞击后变形	扶正桨叶或更换桨叶
无法进行翻滚	操作不当	查看说明书翻滚部分
	无人机电压过低	重新给无人机充电
无人机延迟	超出控制距离	确保飞行距离在30m内飞行

JJRC技术支持

尊敬的JJRC用户：

感谢您购买使用JJRC产品，如果您在使用过程中遇到问题，请登录JJRC官方网站获得更多信息；

产品操作类：请观看JJRC学院的教学视频或阅读产品说明书。
产品功能类：请观看JJRC产品视频、浏览产品页面介绍或阅读产品手册。
产品服务类：请阅读服务支持中的售后服务条款，最终解释权归JJRC所有。

如果以上解释仍然无法解决您的疑惑，请使用JJRC官方网站在线留言功能，将您的问题及时反馈给我们。

JJRC再次感谢您的支持！

深圳市健健科技有限公司
www.jjrc.com