

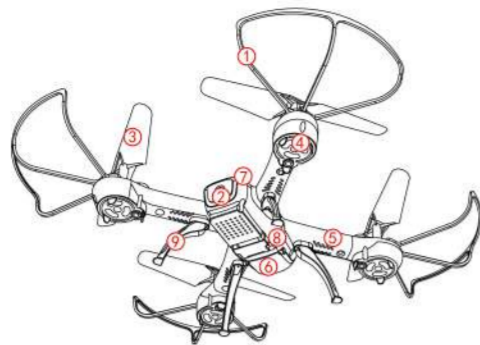
认识你的天马座

天马座无人机采用2.4G频段，可多人同时操作而互不干扰。通过遥控器可操控无人机实现飞行、一键翻滚、一键返航、无头模式、快慢速切换、气压定高、抛飞感应模式、拍照等功能。



天马座 2.4G 抛飞感应无人机

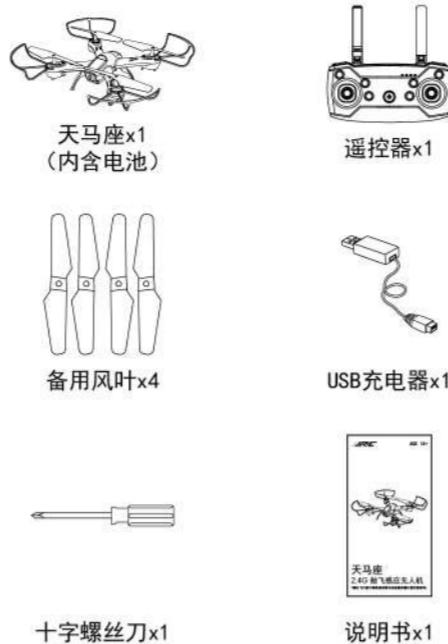
*请在飞行前仔细阅读说明书并妥善保管以便日后参考。



- ① 保护架
- ② 摄像头
- ③ 风叶
- ④ 电机
- ⑤ 机臂
- ⑥ 锂电池
- ⑦ 机壳上盖
- ⑧ 机壳下盖
- ⑨ 脚架

1

原装配件表

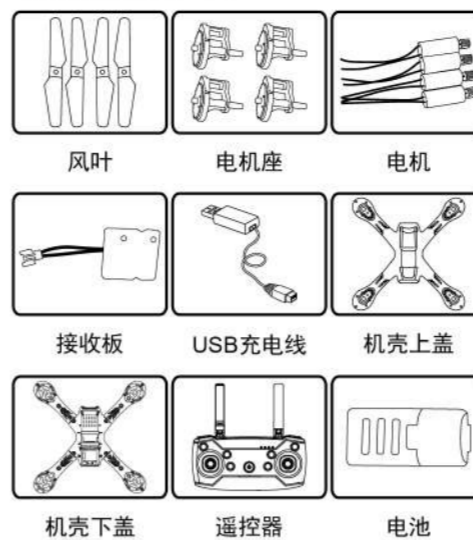


- 天马座x1 (内含电池)
- 遥控器x1
- 备用风叶x4
- USB充电器x1
- 十字螺丝刀x1
- 说明书x1

注意：
请仔细清点各配件及数量（如配件表），如果发现不齐全，请提供购买凭证，及时联系销售商家退换货。

2

可另购配件表



注意：
操作过程中，如有以上配件损坏，可自行联系卖家购买。

3

飞行前准备

1. 选择飞行环境



在室内飞行：请选择附近无障碍物、人群和宠物的开阔空间飞行。



在室外飞行：请选择晴朗无风的天气或微风的天气飞行。



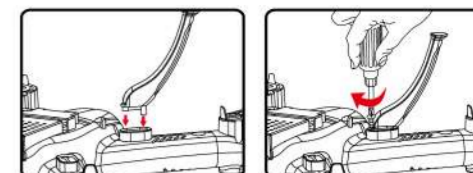
飞行时请保持飞行器在视线范围之内，并远离障碍物、高压线、树木、人群等。



切勿在极端恶劣的环境下飞行，如过冷、过热、强风、暴雨等。

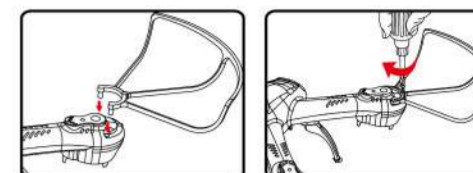
4

2. 脚架安装



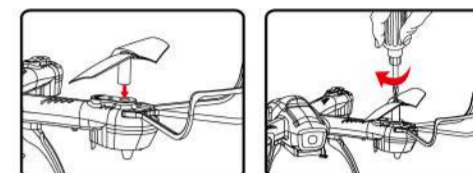
- ① 将脚架对准机身底下安装上去。
- ② 顺时针拧紧螺丝。

3. 保护架安装



- ① 将保护架对准两个孔安装上去。
- ② 顺时针拧紧螺丝。

4. 风叶安装

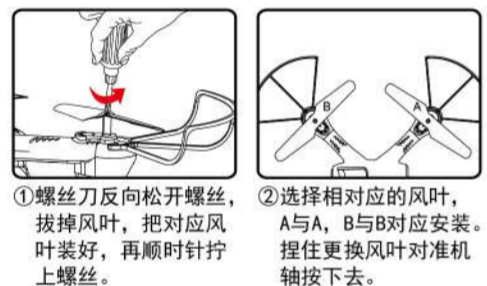
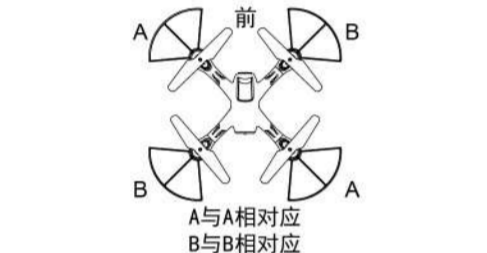


- ① 将风叶对准电机轴安装上去。
- ② 顺时针拧紧螺丝。

5

5. 更换风叶

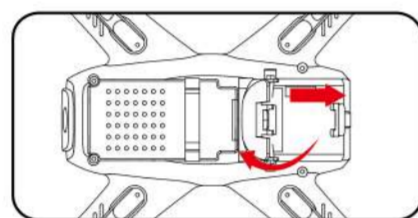
在飞行过程中因撞击或跌落等使风叶损坏时，应更换风叶。每一个风叶上都标有“A”或“B”，安装时一定要A与A对应，B与B对应安装。否则无人机将无法起飞、侧翻、摔飞。



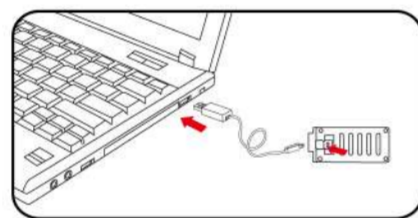
注意：
安装或拆卸风叶时请轻取轻放，不要对风叶用力以免风叶变形。
无人机的风叶不是每一片都是一样的！

6

6. 机身充电方法



A. 把锂电池从无人机底部取出



B. USB充电器连接锂电池与USB充电接口

注意：
充电时LED灯亮，充电结束时LED灯灭，充电时间约为120分钟左右，使用时间为7分钟左右。

7

▲电池使用注意

- 使用锂电池有一定风险，可能对人和财产造成重大损失，请谨慎使用，自行承担所有相关责任。
- 如果电池发生泄漏，请避免液体与皮肤和眼睛接触。若接触到皮肤，请立即以香皂和清水清洗。若接触到眼睛，请立即以大量冷水冲洗并立即就医。
- 如果充电器发出可疑异味、噪音或者烟雾，请立即拔除电源。

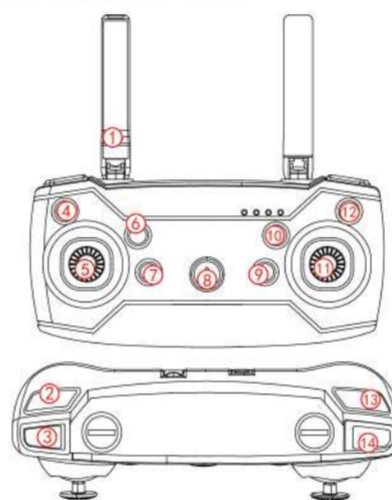
充电
• 请使用原厂配送的专用充电器充电，严禁使用破损或其他品牌充电器。
• 请勿对膨胀、泄漏或破损的电池充电。
• 请勿对电池过度充电。当电池完全充满后，请拔出充电器。
• 请勿在靠近易燃物（地毯、木地板、实木家具等）或导电的物体表面上充电。
• 充电时请保持电池在视线范围内。
• 切勿在使用产品后电池尚热时立即充电。
• 电池充电的温度应该介于0°C到40°C之间。

回收
• 此设备由电子元件和电池构成。关于电子电器垃圾，请按当地垃圾处理要求，进行特殊处理。

8

认识你的遥控器

1. 遥控器各部位名称

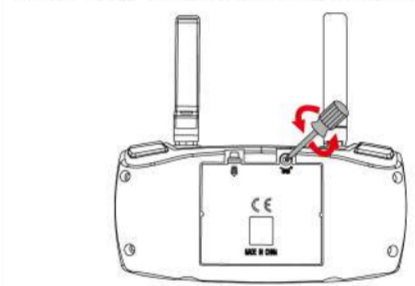


- ① 天线
- ② 无头模式
- ③ 速度控制
- ④ 左微调
- ⑤ 左操纵杆
- ⑥ 一键起飞/一键降落
- ⑦ 一键校正
- ⑧ 电源开关
- ⑨ 后退微调
- ⑩ 前进微调
- ⑪ 右操纵杆
- ⑫ 右微调
- ⑬ 一键返航
- ⑭ 翻滚待命

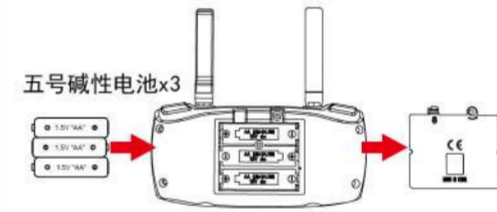
9

2. 遥控器电池安装方法

① 遥控器电池盖的开启
使用十字螺丝刀将遥控器的电池盖打开。



② 遥控器电池的安装



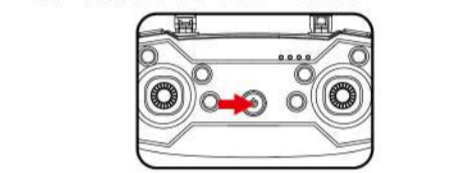
打开电池盖，依照电极指示正确放入3粒AA电池。（电池需另购）

注意：
1. 装入电池时必须认准电池正负极，且不能装反。
2. 请勿混合使用新旧电池。
3. 请勿混合使用不同类型的电池。

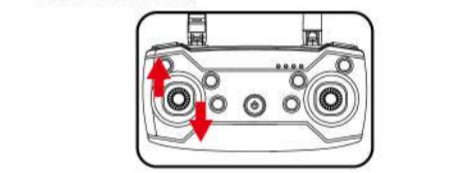
10

3. 遥控器与无人机对频

① 开启机身电源开关后将无人机放置在水平面，遥控器指示灯和无人机LED灯闪烁。

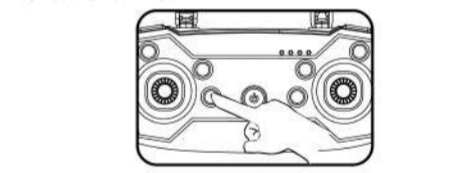


② 将操纵杆（油门）推到顶部再拉到最低点，听到滴滴两声，遥控器指示灯和无人机LED灯变常亮，则完成对频。



4. 遥控器校准

若无人机起飞不能垂直上升，可对无人机校正，按下“一键校正”键，此时无人机指示灯快速闪烁，待指示灯常亮，校正完成。在执行校正命令时，必须在与水平线平行的平稳状态下执行，否则会影响校正效果。

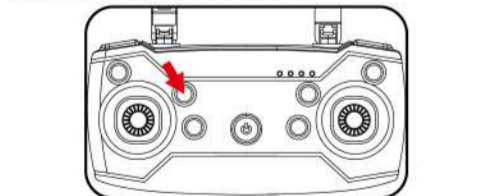


11

使用遥控器开始飞行

1. 一键起飞

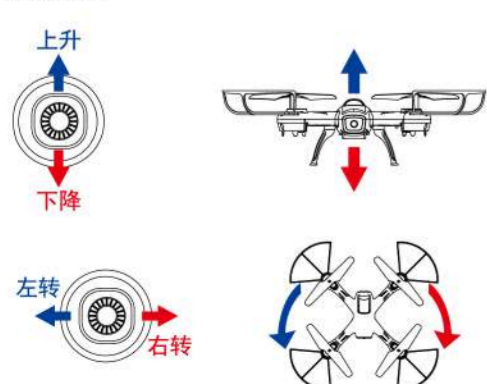
按下“一键起飞”按键，无人机风叶转动，推动油门杆，无人机就会离地上升。



2. 基本飞行

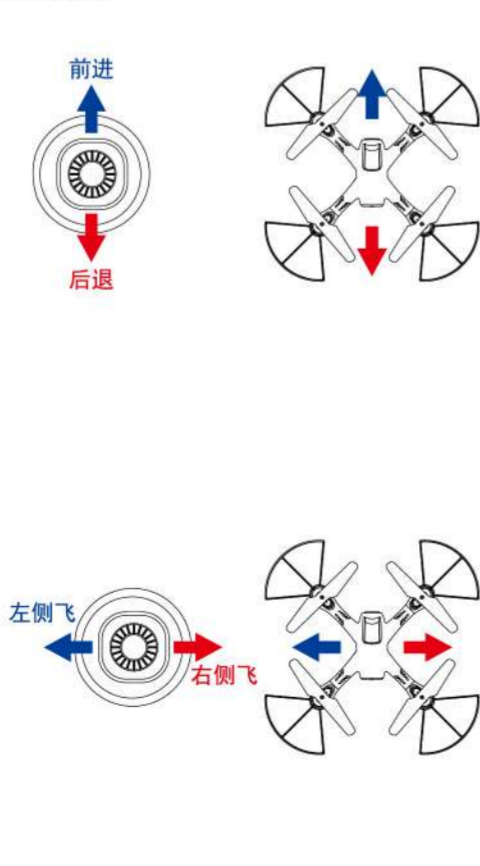
左操纵杆控制油门与左右转方向，右操纵杆控制前进、后退以及左右侧飞方向。

左操纵杆



12

右操纵杆

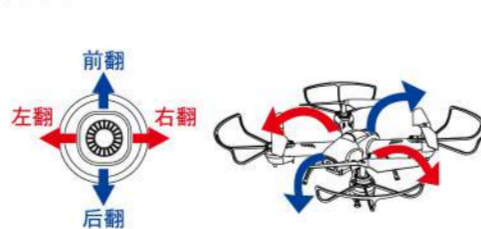


13

翻滚

无人机飞到3米以上高度后，点击翻滚键并将右操纵杆（方向舵）向一个方向移动，可实现往此方向的翻滚动作。

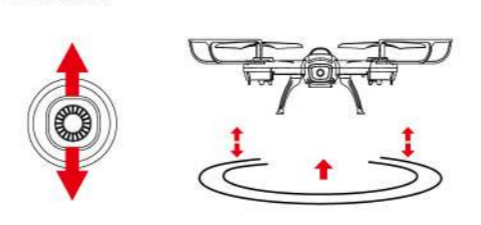
右操纵杆



悬停

用左操纵杆让无人机上升后，松开左操纵杆，无人机仍会悬停在松开操纵杆时的高度。

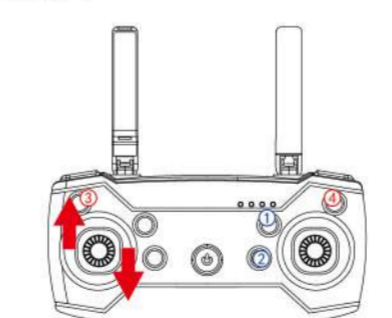
左操纵杆



14

3. 微调功能

推动油门操纵杆，当无人机离开地面至空中时，若无人机在空中打转或倾向不同方向，可使用微调修正动作。



- ① 前进微调
- ② 后退微调
- ③ 左侧飞微调
- ④ 右侧飞微调

注意：
当无人机在距离地面少于30cm的位置，无人机会受到自身浆叶涡流的影响而变得不稳定，此为正常的“地效反应”。飞行越低时，地面反应影响越大。

15

遇到问题不用慌

问题	原因	处理方法
遥控器失灵	无人机电池没连接	把无人机电池按正确方向连接
	风力太大	切勿在有风的情况下飞行，有风会对无人机造成局限，或会妨碍你的控制飞行
无人机不能升高	旋翼转动速度太慢	动力操纵杆向上推
	无人机未完成充电	为无人机完全充电
无人机很快跌落	过快将动力操纵杆回拉	慢慢的回拉动力操纵杆让无人机慢慢着陆
失控	超出有效遥控距离	确保飞行距离在30m内

16

JJRC技术支持

尊敬的JJRC用户：

感谢您购买使用JJRC产品，如果您在使用过程中遇到问题，请登录JJRC官方网站获得更多信息：

产品操作类：请观看JJRC学院的教学视频或阅读产品说明书。
产品功能类：请观看JJRC产品视频、浏览产品页面介绍或阅读产品手册。
产品服务类：请阅读服务支持中的售后服务条款，最终解释权归JJRC所有。

如果以上解释仍然无法解决您的疑惑，请使用JJRC官方网站在线留言功能，将您的问题及时反馈给我们。

JJRC再次感谢您的支持！

广东健健智能科技有限公司
www.jjrc.com

17