

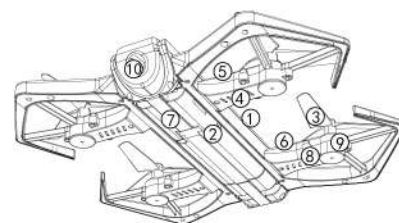


**BLUE CRAB**  
首款一键对折无人机

\*请在飞行前仔细阅读说明书并妥善保管以便日后参考。

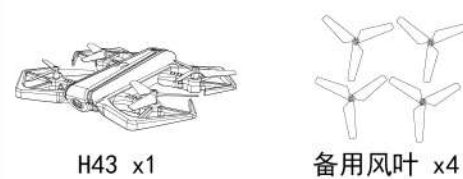
**认识你的H43**

H43无人机采用2.4G频段，可多人同时操作而互不干扰。通过WIFI连接手机APP遥控，可实现飞行、翻滚、悬停、拍照等功能。



- 1. 机壳上盖
- 2. 机壳下盖
- 3. 风叶
- 4. 手臂下盖
- 5. 手臂上盖(A)
- 6. 手臂上盖(B)
- 7. 电路板
- 8. 电机
- 9. 齿轮
- 10. 摄像头

**配件表**



H43 x1 (内含电池) 备用风叶 x4



USB充电器x1 说明书x1 风叶更换器x1

**注意:**  
请仔细清点各配件及数量(如配件表),如果发现不齐全,请提供购买凭证,及时联系销售商家补换货。

**飞行前准备**

**1. 选择飞行环境**



在室内飞行: 请选择附近无障碍物、人群和宠物的开阔空间飞行。



在室外飞行: 请选择晴朗无风的天气或微风的天气飞行。



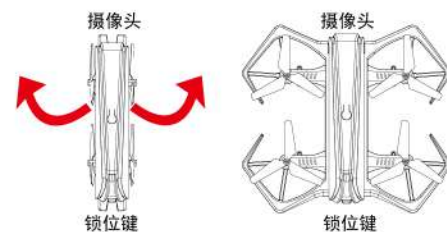
飞行时请保持飞行器在视线范围之内,并远离障碍物、高压线、树木、人群等。



切勿在极端恶劣的环境下飞行,如过冷、过热、强风、暴雨等。

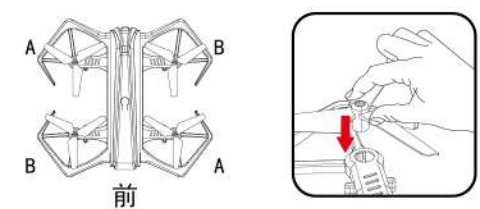
**2. 打开机翼**

按下无人机后面的锁位键,才能打开折叠无人机左右两边的机翼。



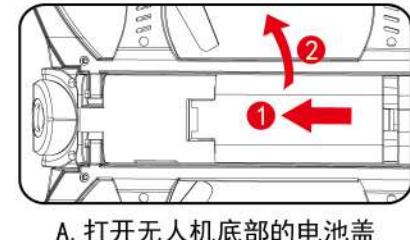
**注意:**  
请按锁位键,才能打开机翼。避免直接掰开机翼导致损伤。

**3. 安装风叶**

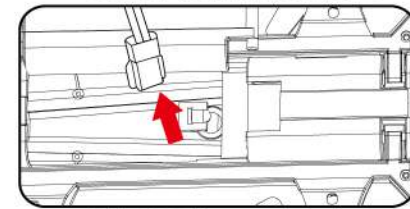


**注意:**  
安装或拆卸风叶时请轻取轻放,不要对风叶用力以免风叶变形。

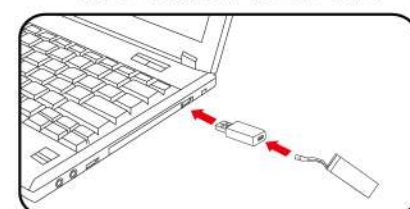
**4. 电池安装及充电方法**



A. 打开无人机底部的电池盖



B. 拔掉电源接口取出锂电池



**注意:**  
充电时LED灯灭,充电结束时LED灯亮,充电时间约为90分钟。

**▲电池使用注意**

- 使用锂电池有一定风险,可能对人和财产造成重大损失,请谨慎使用,自行承担所有相关责任。
- 如果电池发生泄漏,请避免液体与皮肤和眼睛接触。若接触到皮肤,请立即用香皂和清水清洗。若接触到眼睛,请立即用大量冷水冲洗并立即就医。
- 如果充电器发出可疑异味、噪音或者烟雾,请立即拔除电源。

**充电**

- 请使用原厂配送的专用充电器充电,严禁使用破损或其他品牌充电器。
- 请勿对膨胀、泄漏或破损的电池充电。
- 请勿对电池过度充电。当电池完全充满后,请拔出充电器。
- 请勿在靠近易燃物(地毯、木地板、实木家具等)或导电的物体表面上充电。充电时请保持电池在视线范围内。
- 切勿在使用产品后电池尚热时立即充电。
- 电池充电的温度应该介于0°C到40°C之间。

**回收**

- 此设备由电子元件和电池构成。关于电子电器垃圾,请按照当地垃圾处理要求,进行特殊处理。

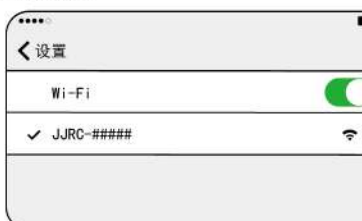
**认识你的遥控APP**

**1. Wi-Fi连接**

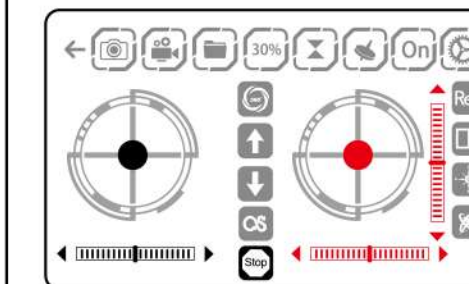
- ① 扫描二维码进行下载安装控制软件'JJRC',支持安卓,安卓(Google Play)和iOS。



- ② 打开无人机的开关,灯光闪烁,打开手机设置连接wifi(JJRC-####),如下图所示。



**2. APP界面说明**



- ← 返回
- 📷 拍照
- 📹 录像
- 📁 文件夹(照片/视频)
- 30% 速度控制: 30% / 60% / 100%
- 🕒 定高模式
- 🔁 重力感应模式
- On 显示/隐藏方向盘
- ⚙️ 更多设置
- ⬆️ 360° 翻滚
- 👆 一键启动
- ⬇️ 一键降落
- Rev 镜头反向
- 📺 3D显示
- ➕ 无头模式
- 🔄 一键复位
- 🛑 急停
- 📍 轨迹飞行
- 🕒 右操纵杆(方向舵)
- 🕒 左操纵杆(油门)
- 🔍 左/右转向微调
- 🔍 左/右侧飞微调
- 🔍 前进/后退微调

**开始飞行**

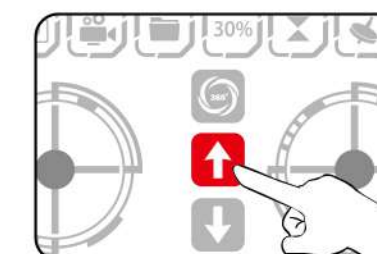
**1. 遥控对频**

长按无人机身上开关3秒启动无人机,点击“on”图标进行遥控对频,再点击定高模式。



**2. 一键启动**

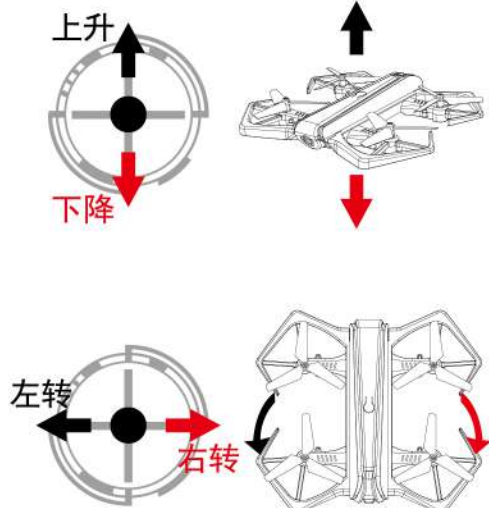
点击“一键启动”图标,启动马达,风叶转动。



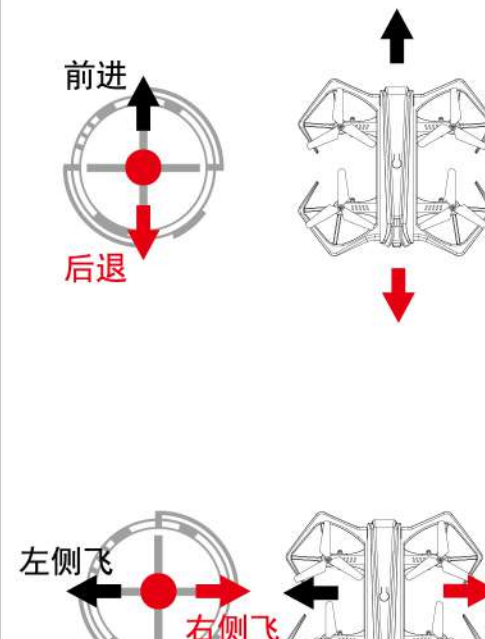
**3. 基本飞行**

左操纵杆控制飞行高度与左右转方向,右操纵杆控制前进、后退以及左右侧飞方向。

**左操纵杆**

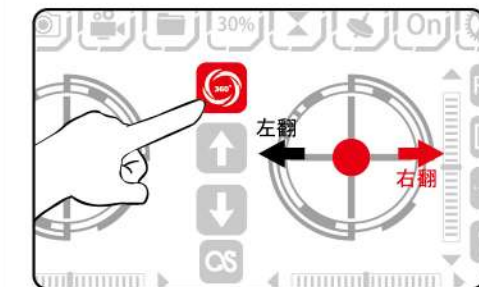


**右操纵杆**



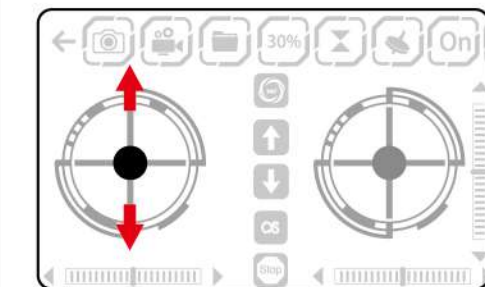
**翻滚**

无人机飞到3米以上高度后,点击“360°翻滚”图标,并将右操纵杆向一个方向移动,可实现往此方向的翻滚动作。



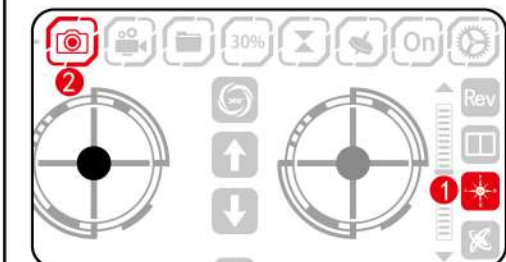
**悬停**

用左操纵杆让无人机上升/下降后,松开左操纵杆,无人机仍会悬停在松开操纵杆时的高度。



**4. 空中自拍**

点击“无头模式”图标,可操控无人机将镜头转向操作者,点击“拍照”图标实现自拍。



**5. 重力感应**

点击“重力感应模式”图标,右手大拇指放在右操作杆上面压住,将手机左右摇摆即可进行遥控操作。



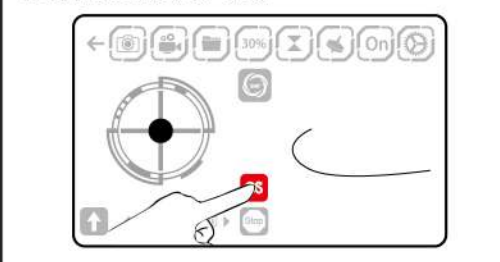
**6. 微调功能**

当无人机在空中打转或倾斜向不同方向时,可点击反方向的微调图标进行校准,直至无人机不会偏飞为止。



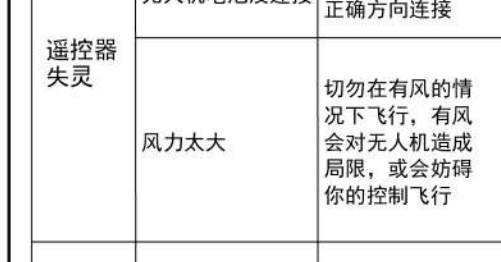
**7. 一键复位**

在飞行过程中因撞击或跌落出现偏飞时,请控制无人机返回至水平面上,并点击“一键复位”图标,进行陀螺仪校准,再重新起飞。



**8. 轨迹飞行**

无人机起飞后,点击“轨迹飞行”图标。然后在APP右侧空白区域画一条轨迹,无人机就能将其转换相应的航线,以当前高度沿指定的路线飞行。



**遇到问题不用慌**

尊敬的JJRC用户:  
感谢您购买使用JJRC产品,如果您在使用过程中遇到问题,请登录JJRC官方网站获得更多信息:

产品操作类: 请观看JJRC学院的教学视频或阅读产品说明书。  
产品功能类: 请观看JJRC产品视频、浏览产品页面介绍或阅读产品手册。  
产品服务类: 请阅读服务支持中的售后服务条款,最终解释权归JJRC所有。

如果以上解释仍然无法解决您的疑惑,请使用JJRC官方网站在线留言功能,将您的问题及时反馈给我们。

JJRC再次感谢您的支持!

深圳市健健科技有限公司  
www.jjrc-tech.com

问题	原因	处理方法
遥控器失灵	无人机电池没连接	把无人机电池按正确方向连接
	风力太大	切勿在有风的情况下飞行,有风会对无人机造成局限,或会妨碍你的控制飞行
无人机不能升高	旋翼转动速度太慢	动力操纵杆向上推
	无人机未完成充电	为无人机完全充电
无人机很快跌落	过快将动力操纵杆回拉	慢慢地回拉动力操纵杆,让无人机慢慢着陆
失控	超出有效遥控距离	确保飞行距离在30米内